ASSEMBLAGE COBOTISÉ DE SOUDAGE POUR L'ATELIER PANNFAUX PLANS

PROJET ASPEN

Ce projet visait à développer ou adapter les deux composantes nécessaires à l'automatisation de la réalisation d'un cordon de soudure simple sur grande dimension : l'intelligence de suivi de cordon à souder; le vecteur de mobilité de l'effecteur de soudage.

IMPACTS TECHNIQUES ET ÉCONOMIQUES

L'automatisation des opérations de soudage des renforts positionnés sur les tôles planes destinées à devenir des ponts de navires a pour but une réduction de pénébilité du travail pour l'opérateur et un gain de temps, ce dernier point reste à quantifier par des essais complémentaires en

Ces nappes de grandes dimensions doivent être renforcées par des poutres transversales. Le projet a permis d'effectuer la majorité des soudures linéaires par le cobot de soudage, avec un taux de recouvrement de l'ordre de 90%.

PARTENAIRES

CETIM, EUROPE TECHNOLOGIES, NAVAL GROUP, CHANTIER DE L'ATLANTIQUE, LS2N/CNRS, IRT JULES VERNE

MOTS CLEFS

Soudage cobotisé - cobot mobile - cohabitation homme/cobot - soudage

BUDGET

3 770 K€

JUIN 2017

Validation de la faisabilité des développements

Réalisation du cobot V2.1

OCTOBRE 2021

Essais prototype en conditions représentatives

> SEPTEMBRE 2022 Fin du projet

AVRIL 2016

Lancement du projet

ILIIN 2019

Réalisation du cobot V1

MAI 2021

Réalisation du cobot V2.2

CONTEXTE INDUSTRIEL

Dans la construction navale, beaucoup d'opérations de soudage sont effectuées manuellement notamment à cause des séries limitées qui font qu'il y a peu de tâches répétables.

Le projet porte sur des configurations de soudage présentes sur des panneaux plans pour l'assemblage des ponts. L'automatisation des opérations de soudage de barrots représentent un gain de temps considérable. Les configurations existantes engendrent de la pénibilité pour les opérateurs. Ce projet répond également aux problémes de recrutement de soudeurs qualifiés car il permettra d'affecter les soudeurs qualifiés à la réalisation de tâches plus complexes, non réalisables par des robots, et donc avec une vraie valeur ajoutée.

RÉALISATIONS DANS LE CADRE DU PROJET

Le projet a permis de développer un cobot mobile de soudage. Les principales étapes pour y parvenir étaient:

- · la réalisation de différents prototypes
- la validation de la solution de soudage robotisée
- · le développement d'une interface homme machine permettant d'indiquer au robot l'ensemble des cordons de soudure à effectuer dans sa zone accessible
- · la définition d'un protocole d'utilisation du robot pour effectuer les cordons désignés par l'opérateur
- la définition d'éléments pour la gestion de la coactivité (en lien avec les éléments sécuritaires) homme - robot
- évaluation du prototype dans des conditions représentatives

// Le projet ASPEN a permis à l'IRT Jules Verne de renforcer ses compétences dans le domaine de la robotique et notamment sur la robotique mobile, la robotisation de procédés et la programmation automatique.

APPLICATIONS & PERSPECTIVES INDUSTRIELLES

Les perspectives de la technologie developpée dans ce projet sont des tests complémentaires en conditions représentatives et à terme le transfert des développements pour l'industrialisation de la solution de soudage automatisé pour l'atelier panneaux plans. Une deuxième perspective consiste à utiliser les briques developpées pour d'autres applications de soudage automatisé.

IRT JULES VERNE

1 Mail des 20 000 Lieues 44 340 Bouguenais

Contact commercial business@irt-jules-verne.fr

Contact presse communication@irt-jules-verne.fr WWW.IRT-JULES-VERNE.FR

Reioianez-nous sur







